

Aus der Vorlesung: Raumplanungsproblem

Ü1

Gegeben: Intervalle I_1, \dots, I_n mit

$$I_i = (s_i, e_i) \text{ für alle } 1 \leq i \leq n$$

Gesucht: Auswahl S an Intervallen, die sich paarweise nicht überlappen, mit $|S|$ maximal

#Elemente in S

Greedy-Algorithmus

1. Sortiere Intervalle nach deren Ende \rightarrow Permutation π

2. $S \leftarrow \{I_{\pi(1)}\}$, $last \leftarrow \pi(1)$

3. For $i=2$ to n do

if $(e_{last} \leq s_{\pi(i)})$ then

$S \leftarrow S \cup \{I_{\pi(i)}\}$

$last \leftarrow \pi(i)$

4. Return S

Laufzeit: $O(n \log n)$

Beweis: selbst!

Sehr ähnlich zum Greedy-Algorithmus für Frac. Knapsack.

Diese Art von Problemen haben eine gewisse Struktur \rightarrow Matroid

Auf Matroiden lässt sich Greedy anwenden!

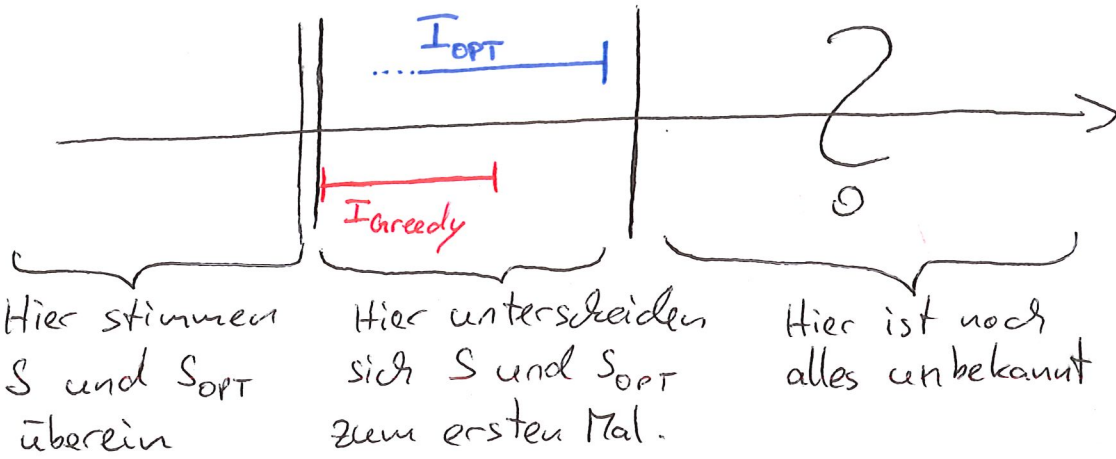
Korrektheit:

Angenommen, es gibt eine bessere Lösung S_{OPT} .

also $|S_{OPT}| > |S|$.

Dann gibt es ein $I_{Greedy} \in S$, welches das erste Intervall ist, das nicht in S_{OPT} liegt. Sei andererseits $I_{OPT} \in S_{OPT}$ das erste

Intervall, das nicht in S liegt. Es muss gelten $e_{\text{greedy}} < e_{\text{OPT}}$



Beobachtung: I_{greedy} und I_{OPT} müssen sich überlappen!
 Warum? Wir könnten sonst I_{greedy} in S_{OPT} aufnehmen und S_{OPT} somit verbessern! ⚡

Wir sehen außerdem: Entferne I_{OPT} aus S_{OPT} und füge I_{greedy} hinzu!

$(S_{\text{OPT}} \setminus I_{\text{OPT}}) \cup I_{\text{greedy}}$ ist eine gültige Lösung und ist optimal.

Dieser Vorgang lässt sich wiederholen

$\Rightarrow S \subseteq S_{\text{OPT}}$ (Jedes Element aus S liegt auch in einer optimalen Lsg.)

Falls nun S_{OPT} noch weitere Intervalle enthält, dann überlappen die sich mit keinem Intervall aus S . Diese wären nach Algorithmus aufgenommen worden!

$\Rightarrow S$ ist optimal!

Weiteres Problem:

Teile die Intervalle in so wenig Räume wie möglich auf.

Formal:

Gegeben: Intervalle I_1, \dots, I_n mit $I_i = (s_i, e_i)$ für alle $1 \leq i \leq n$

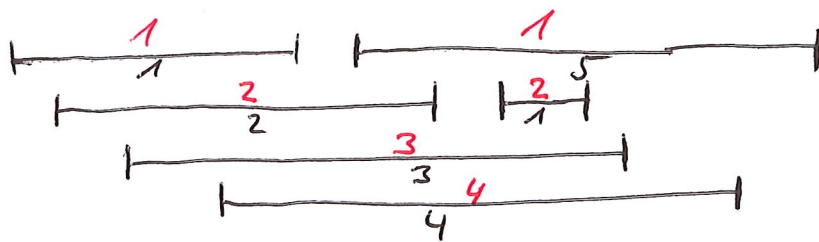
Gesucht: $R: \{I_1, \dots, I_n\} \rightarrow \mathcal{N} := \{1, 2, 3, \dots\}$, sodass

$R(I_i) \neq R(I_j)$ für $i \neq j$, falls I_i und I_j sich überlappen

und $\max_{1 \leq i \leq n} (R(I_i))$ minimal

Idee 1: Greedy-Algorithmus mehrfach ausführen und die Lösungen je einem Raum zuweisen

Ist das korrekt/optimal? Nein!



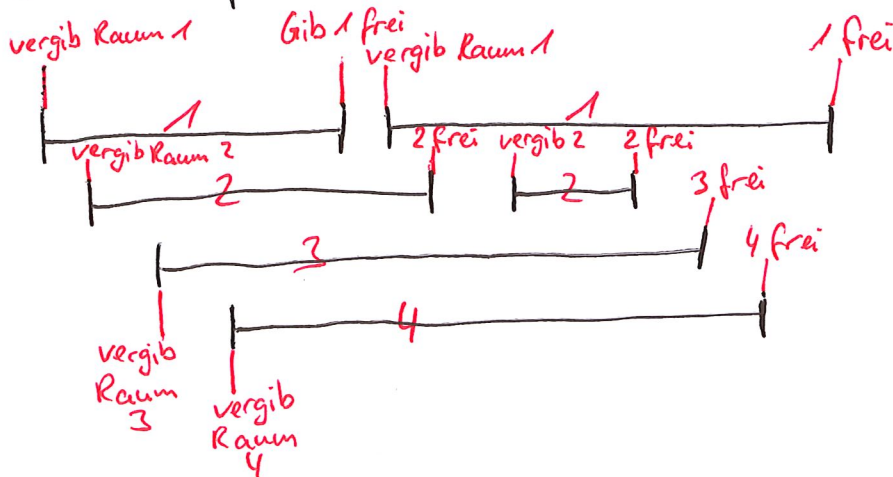
Idee 1: 5

OPT: 4

Warum scheitert das? Wichtig ist nicht nur das Ende, sondern auch der Anfang.

⇒ Arbeite jedes Intervall zweimal ab: wenn es startet, vergib den kleinsten Raum, wenn es endet, gib den Raum frei. (Idee 2)

Das Beispiel von oben:



Idee 2: 4

Als Pseudocode:

1. Sortiere Intervalle nach deren Anfang
→ Permutation $\pi_s(1), \dots, \pi_s(n)$
2. Sortiere Intervalle nach deren Ende
→ Permutation $\pi_e(1), \dots, \pi_e(n)$
3. Array $R[1..n]$ mit 0 initialisiert (enthält Raumnummer für jedes Intervall)
Array $Avail[1..n]$ mit true initialisiert (enthält Boolean, ob Raum frei ist)
4. $i, j := 1$
5. while ($i \leq n$) do
 ← Solange noch ein Intervall mit Startpunkt existiert.
6. if ($s_{\pi_s(i)} < e_{\pi_e(j)}$) then
 ← Als nächstes Beginnt ein Intervall
7. $k := 1$
8. while ($Avail[k] = \text{false}$) do
 } Suche freien Raum mit kleinster Nummer
9. $k := k + 1$
10. $R[\pi_s(i)] := k, Avail[k] := \text{false}, i := i + 1$
11. else
 ← Als nächstes Endet ein Intervall
12. $Avail[R[\pi_e(j)]] := \text{true}, j := j + 1$ Gib Raum frei
13. Return R

Dieser Algorithmus ist optimal.

Beweis:

Zunächst suchen wir eine untere Schranke für das Optimum.
Eine untere Schranke ist die Anzahl an Intervallen, die sich zu einem Zeitpunkt paarweise überlappen. Sei χ das Maximum.

Offensichtlich gilt $OPT \geq \chi$

Wir zeigen, dass unser Algorithmus mit χ Räumen auskommt und somit optimal ist.

Für ein Intervall benötigen wir nur einen Raum und $x=1$. Das passt also.

Angenommen, unser Algorithmus benötigt maximal x Räume für die ersten $i-1$ Intervalle.

Betrachte das Intervall $I_{\pi_s(i)}$, welches den Raum k bekommt.

Fall 1: k wurde schon einmal vergeben. Nach Voraussetzung ist $k \leq x$.

Fall 2: k wurde noch nicht vergeben.

Zum Zeitpunkt $s_{\pi_s(i)}$ müssen sich k Intervalle gegenseitig überlappen (andernfalls wäre zuvor ein kleinerer Raum freigegeben worden). Das bedeutet wiederum, dass $x \geq k$ sein muss.

\Rightarrow In beiden Fällen haben wir auch für das i -te Intervall maximal x Räume benutzt. \square

Laufzeit (ohne Beweis)

Der Algorithmus besitzt eine Laufzeit von

$$O(n \log n + m),$$

wobei m die Anzahl an Überlappungen ist.

Hier steckt die Suche nach dem freien Raum drin.