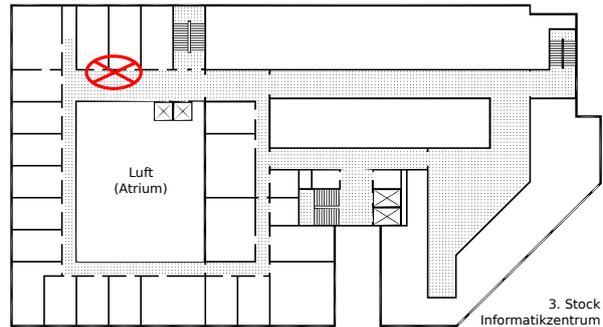


Dr. Christian Scheffer
Christian Rieck

Algorithmische Geometrie Übungsblatt 2 vom 18.11.2019

Die Abgabe der Lösungen zu Blatt 2 ist bis Montag, den 02.12.2019 um 11:30 Uhr im Hausaufgabenrückgabeschrank der Algorithmik möglich.

Bitte die Blätter vorne deutlich mit eigenem Namen sowie Matrikelnummer versehen und zusammenheften!



Hausaufgabe 1: Wende Jarvis' March auf die Punktmenge \mathcal{P} aus Abbildung 1 an. Gib hierzu für jede Iteration der REPEAT-Schleife an, welcher neue Eckpunkt der konvexen Hülle gefunden wird. Gib außerdem innerhalb jeder Iteration der REPEAT-Schleife nach jeder Aktualisierung von p_{next} an, welcher Punkt p_i der Punkt p_{next} ist. Betrachte für diese Aufgabe folgende Veränderung des Algorithmus Jarvis' March:

- In jeder Iteration der REPEAT – UNTIL-Schleife wird p_{next} initial als der Punkt aus $\mathcal{P} \setminus \{p\}$ gewählt, der den kleinsten Index hat.
- In der FOR-Schleife werden die Punkte aus \mathcal{P} in der Reihenfolge $\langle p_1, \dots, p_n \rangle$ abgearbeitet.

(7 Punkte)

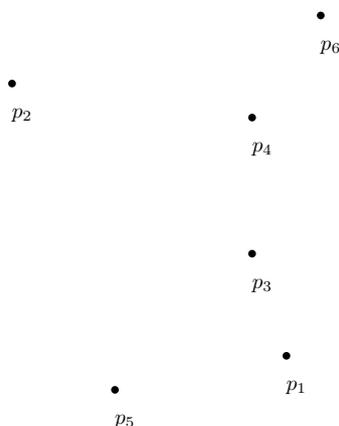


Abbildung 1: Die Punktmenge \mathcal{P} für Aufgabe 1.

Hausaufgabe 2: Seien L_1 und L_2 zwei parallele Liniensegmente und sei o.B.d.A. L_1 länger als L_2 . Gib eine Konstruktion an, um L_2 in sechs gleiche Teile zu teilen. Als Hilfsmittel ist nur ein Lineal ohne Messskala erlaubt. **(8 Punkte)**

Hausaufgabe 3: Die *konvexen Schichten* einer Punktmenge \mathcal{P} sind geschachtelte konvexe Polygone mit den Punkten aus \mathcal{P} als Knoten. Gib einen Algorithmus an, der die konvexen Schichten einer Punktmenge \mathcal{P} mit n Punkten in $O(n^2)$ Zeit bestimmt. Begründe die Korrektheit und Laufzeit. **(5 Punkte)**

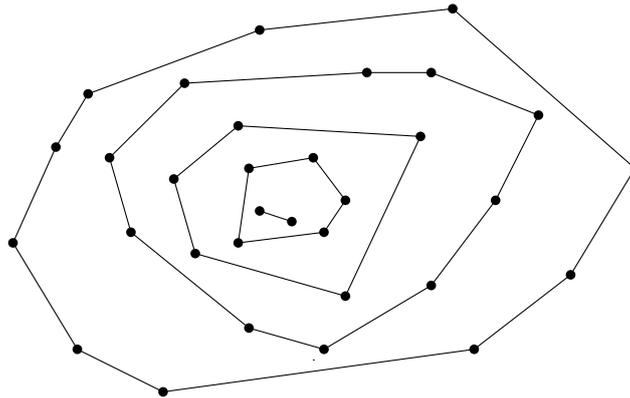


Abbildung 2: Eine Punktmenge \mathcal{P} und ihre fünf konvexen Schichten.

Hausaufgabe 4: In dieser Aufgabe sollen die Details des in Kapitel 2 bearbeiteten Algorithmus QUICKHULL ausgearbeitet werden.

- Gib an, wie man mit den in der Vorlesung besprochenen elementaren geometrischen Prädikaten das *Pivotelement* h bestimmen kann (verwende nicht explizit die Euklidische Distanzfunktion). Begründe, warum Dein Ansatz korrekt ist.
- Analysiere die Laufzeit des resultierenden Algorithmus. Gib hierbei je eine Familie von Punktfolgen (d.h. eine mit n parametrisierbare Konstruktionsvorschrift zum Erzeugen einer Konfiguration mit n Punkten) an, für die QUICKHULL $\Theta(n \log n)$ Zeit bzw. $\Theta(n^2)$ Zeit benötigt. Begründe dabei jeweils, warum die geforderte Laufzeit auch erreicht wird.

(5+5 Punkte)

Präsenzaufgabe 1: Wir möchten folgendes Problem lösen: Gegeben ein Polygon \mathcal{P} mit n Eckpunkten, möglicherweise mit Löchern, und ein Punkt v im Inneren von \mathcal{P} . Berechne das Sichtbarkeitspolygon $\text{Vis}(v)$, d.h., alle Punkte im inneren von \mathcal{P} die von v aus sichtbar sind. $\text{Vis}(v)$ bildet stets ein einfaches sternförmiges Polygon, es reicht daher die Eckpunkte dieses Polygons auszugeben. Ein Beispiel ist in Abbildung 3 gegeben.

Dieses Problem lässt sich mit einem Sweep-Line-Verfahren lösen. Beschreibe das Verfahren und beantworte dabei folgende Fragen:

- Wie sieht die Sweep-Line aus? Tipp: Sie bewegt sich **nicht** von links nach rechts.
- Was sind die Events und in welcher Reihenfolge werden sie bearbeitet?
- Was wird im Status der Sweep-Line gespeichert?
- Welche Änderung im Status hat eine Ausgabe eines neuen Eckpunktes von $\text{Vis}(v)$ zur Folge.
- Was ist die Laufzeit?

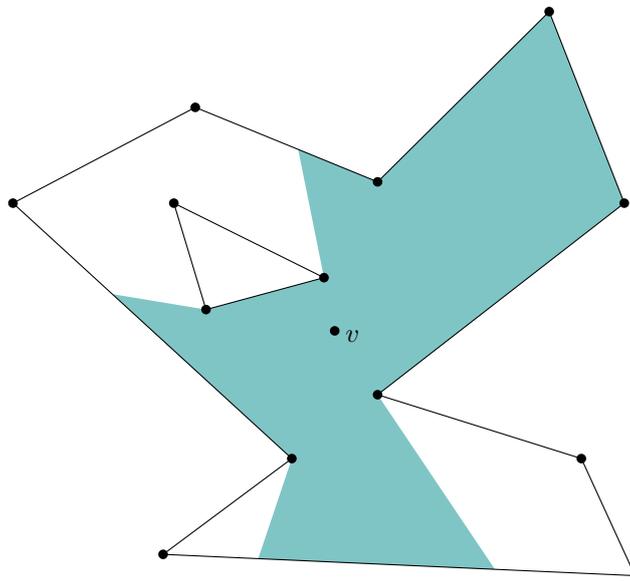


Abbildung 3: Ein Polygon mit einem Loch. Das Sichtbarkeitspolygon von v ist farblich hervorgehoben.