

Mathematische Methoden der Algorithmik – Vorlesung #00

Arne Schmidt

Vorstellung

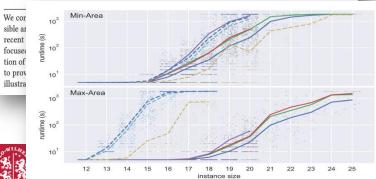
Interessen

- Geometrische Optimierung,
- Programmierbare Materie,
- Komplexitätstheorie

#GernePerDu

Computing Area-Optimal Simple Polygonizations

SÁNDOR P. FEKETE, ANDREAS HAAS, PHILLIP KELDENICH, MICHAEL PERK, and ARNE SCHMIDT, Department of Computer Science, TU Braunschweig



Computing MaxMin Edge Length Triangulations

Sándor P. Fekete * Winfried Hellmann* Michael Hemmer* Arne Schmidt* Julian Troegel*

Abstract

Particle-Based Assembly Using Precise Global Control*

b Keller¹[0000-0001-9988-953X], Christian Rieck¹[0000-0003-0846-5163] Scheffer²[0000-0002-3471-2706], and Arne Schmidt¹[0000-0001-8950-3963]

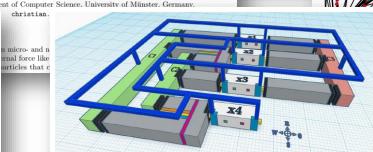
Department of Computer Science, TU Braunschweig, Germany, {ikeller, rieck, aschmidt}@ibr.cs.tu-bs.de

Department of Computer Science, University of Münster, Germany









Organisation

Vorlesung

- Grundlagen

+

Gr. Übung

- Vertiefungen
- Exkurse
- Beispiele



Arne Schmidt

Kl. Übung

- Hausaufgaben

Kevin Meier



Fragen



Inhaltlich oder allgemeiner Ablauf

Vorlesung / große Übung



Zu Übungsblättern oder Korrektur

Kleine Übungen / Tutoren



Individuelle Fragen

Immer per Mail an aschmidt@ibr.cs.tu-bs.de (Nicht über StudIP)



Sprechstunde

Montags, 09:45 Uhr im Raum IZ 333 (Am besten vorher per Mail ankündigen)



Semesterplan (vorläufig)

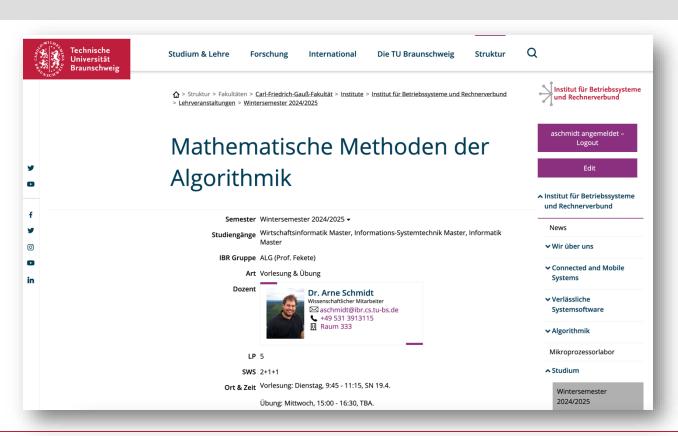
Datum (VL / Ü)	VL	VL / Ü Inhalt	Hausaufgabe (Ausgabe, Mi.)	Hausaufgabe (Abgabe, Mi. 15 Uhr)	Gr. Ü / Kl. Ü.
15.10.	-				
22.10	0	Orga + Einleitung			
29.10.	1	Simplex	HA1		G
05.11.	2	Fundamentalsatz			
12.11.	3	Dualität I	HA2	HA1	G
19.11	4	Dualität II			K
26.11.	5	Matrix Notation	HA3	HA2	G
03.12.	6	Implementationen			K
10.12.	7	Allgemeine LPs	HA4	HA3	G
17.12.	8	Integer Programming			K
24.12.			-		
31.12.			-		
07.01.	9	Graphenprobleme	HA5	HA4	G
14.01.	10	Matching Polytop			K
21.01.	11	Geometrische Probleme		HA5	G
28.01.	12	Zusammenfassung			K



Unterlagen

- Öffentlich zugänglich
- Wird enthalten:
 - Slides (VL / UE)
 - Hausaufgaben

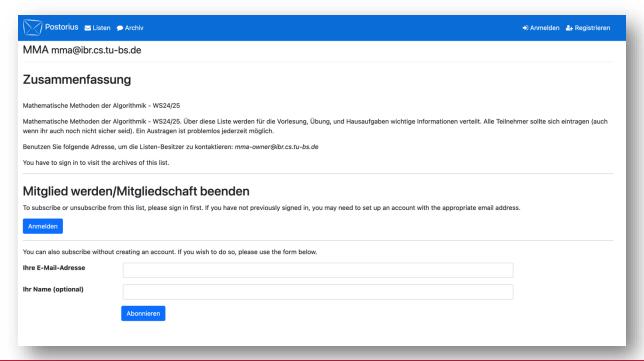
https://www.ibr.cs.tubs.de/courses/ws2425/ mma/index.html





Mailingliste

https://lists.ibr.cs.tu-bs.de/postorius/lists/mma.ibr.cs.tu-bs.de/





Hausaufgaben



Hausaufgaben



Insgesamt 5 Hausaufgabenblätter. Insgesamt 50 Punkte erreichbar. Blätter 1 bis 5 geben je 10 Punkte.



Studienleistung ist bestanden, wenn 50% aller Punkte erreicht wurden (also **25 Punkte**).



Hausaufgaben bestehen hauptsächlich aus Theorieaufgaben und müssen in Papierform abgegeben werden.

Prüfungsform?



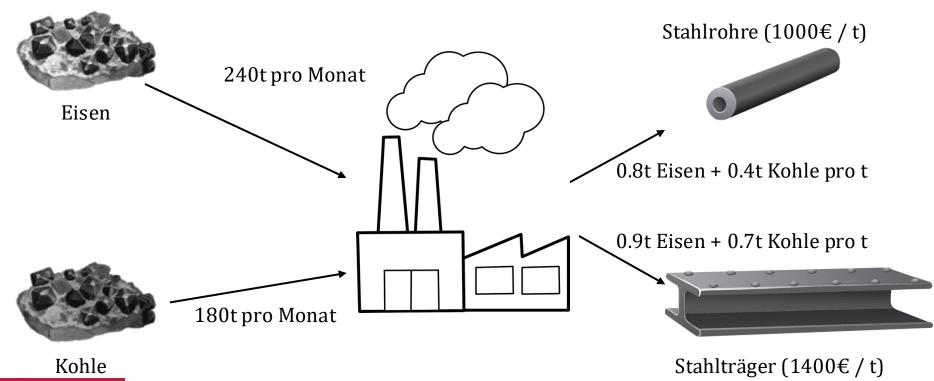
Fragen?



Kapitel 1 - Lineare Programme



Fabrik – Bestmöglicher Profit?





Etwas mathematischer

Maximiere: 1000 * Rohre + 1400 * Träger **Profit**

 $0.8 * Rohre + 0.9 * Träger \le 240$ Eisenlimit

 $0.4 * Rohre + 0.7 * Träger \le 180$ Kohlelimit

Reicht das zur Beschreibung?

Rohre ≥ 0 Träger ≥ 0

Eine Lösung:

Rohre = 0

Träger = 257,14285...

Umsatz = 360000

Andere Lösung:

Rohre = 30

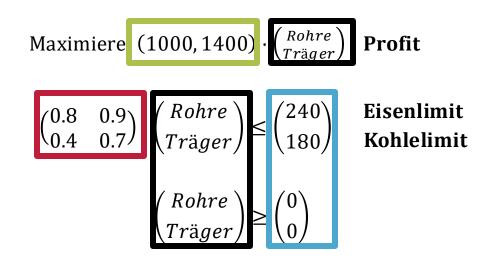
Tröger = 240

Umsatz = 366000

Geht das besser?

Etwas anders

Allgemein



Maximiere
$$\boldsymbol{c}^T \boldsymbol{x}$$

Unter Bedingungen

$$Ax \le b$$
$$x \ge 0$$



Definition

Maximiere $\boldsymbol{c}^T \boldsymbol{x}$

Unter Bedingungen

$$Ax \le b$$
$$x > 0$$

Ein lineares Programm (LP) besteht aus einer linearen Zielfunktion (**objective function**) $\zeta = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \cdots + c_n x_n = c^T x$, welche maximiert oder minimiert werden soll.

Dabei ist:

- c der Kostenvektor
- x ein **Variablenvektor** (Entscheidungsvariablen)

Zusätzlich besitzt ein LP m Nebenbedingungen (Constraints) in der Form

$$Ax \begin{cases} \leq \\ = \\ > \end{cases} b$$

Dabei ist

- A eine $m \times n$ -Koeffizientenmatrix
- b ein n-dimensionaler Vektor von Konstanten

Standardform

Maximiere $\boldsymbol{c}^T \boldsymbol{x}$

Unter Bedingungen

$$Ax \le b$$
$$x \ge 0$$

Ein lineares Programm (LP) in **Standardform** besteht aus einer linearen Zielfunktion (objective funktion) $\zeta = c^T x$, welche **maximiert** werden soll. Dabei ist:

- c ein n-dimensionaler Kostenvektor
- x ein n-dimensionaler **Variablenvektor** (Entscheidungsvariablen)

Zusätzlich besitzt ein LP m Nebenbedingungen (Constraints) in der Form

$$Ax \le b$$
$$x > 0$$

Dabei ist

- A eine $m \times n$ -Koeffizientenmatrix
- b ein n-dimensionaler **Vektor von Konstanten**

Lemma: Jedes LP lässt sich in Standardform bringen.

Feasibility und Optimalität

Eine Belegung von Variablen für ein LP heißt Lösung (solution). Weiter

- Eine Lösung ist gültig (feasible), wenn alle Constraints erfüllt werden.
- Eine Lösung heißt **optimal**, wenn der Lösungswert dem Maximum entspricht.

Besitzt ein LP keine Lösung, so ist das LP ungültig (infeasible).

Besitzt ein LP Lösungen mit beliebig hohen Werten, dann ist das LP unbeschränkt (unbounded).

Lemma:

Ist ein LP feasible und bounded, dann hat das LP ein Optimum.

Beweis:

Sei X die Lösungsmenge. Da das LP beschränkt ist, existiert ein Supremum s.

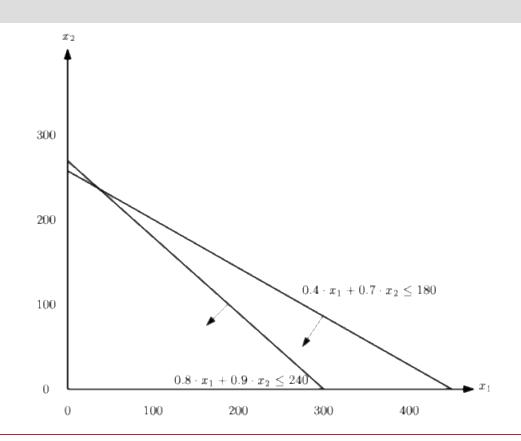
 $\label{thm:continuous} Da\ c\ linear\ ist,\ wird\ die\ abgeschlossene\ Menge\ X\ auf\ eine\ abgeschlossene\ Menge\ c[X]\ abgebildet.$

Da s entweder in c[X] oder ein Häufungspunkt. Da c[x] abgeschlossen ist, muss s in c[X] sein.



$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \le \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

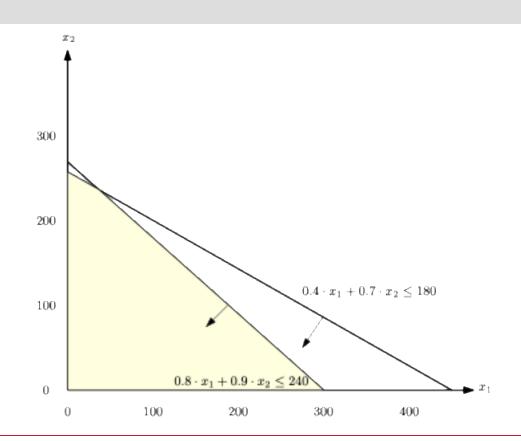
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \ge \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$





$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \le \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

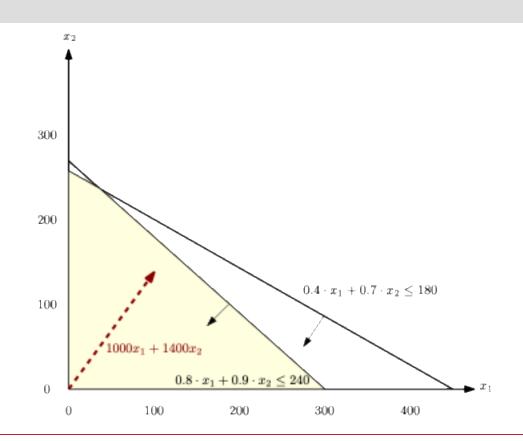
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \ge \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$





$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \le \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

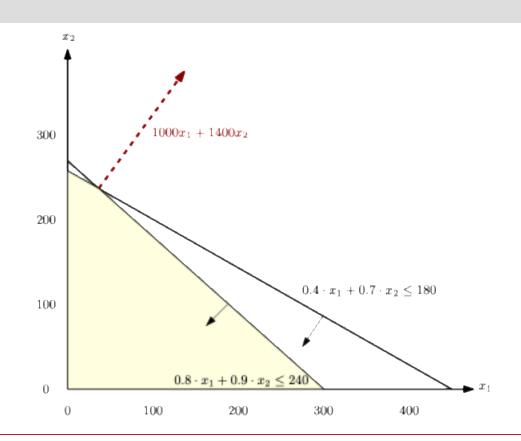
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \ge \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$





$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \le \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \ge \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



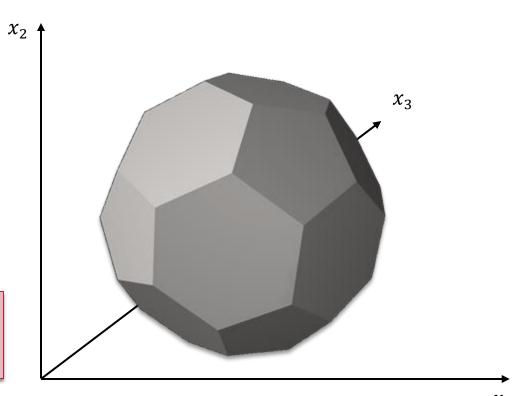


Mehr Variablen = mehr Dimensionen

- Jede Variable erhöht die Dimension des Lösungsraumes um eins.
- Constraints entsprechen
 Hyperebenen, die den
 Lösungsraum beschneiden.

Lemma:

Der Lösungsraum eines LPs ist immer konvex.





Fragen

Universität Braunschweig

